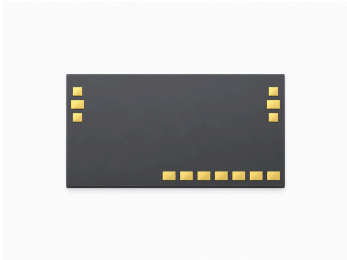


14000–18000 MHz Die defasador digital GaAs MMIC de 6 bits

Erro RMS de fase: 1.2 ° (típico); Perda de inserção: 7 dB (típico); Faixa de defasagem: 5.625 ° (mínimo) / 354.375 ° (máximo). Dimensões do die: 2.5 × 1.3 × 0.1 mm.



Características RF · TA = +25 °C

Parâmetro	Símbolo	Mínimo	Típico	Máximo	Valor	Unidade
Frequência de operação	-	14000	-	18000	14000–18000	MHz
Perda de inserção	-	-	7	-	-	dB
Faixa de defasagem	-	5.625	-	354.375	-	°
Erro RMS de fase	-	-	1.2	-	-	°
Variação de amplitude induzida pela defasagem	-	-	±0.3	-	-	dB
VSWR de entrada	-	-	1.5	-	-	-
VSWR de saída	-	-	1.3	-	-	-

Polarização DC e correntes

Parâmetro	Símbolo	Mínimo	Típico	Máximo	Valor	Unidade
Corrente de repouso da alimentação negativa	-	-	0.003	-	-	A
Tensão de alimentação negativa	-	-	-	-	-5	V
Tensão de controle	-	-	-	-	0 / +5	V
Passo de fase	-	-	-	-	5.625	°

Valores limite

Parâmetro	Símbolo	Mínimo	Típico	Máximo	Unidade
Tensão mínima de alimentação negativa	-	-6	-	-	V
Tensão máxima de controle	-	-	-	6	V
Corrente de acionamento de entrada	-	-	-	0.3	mA
Potência de entrada máxima	-	-	-	25	dBm

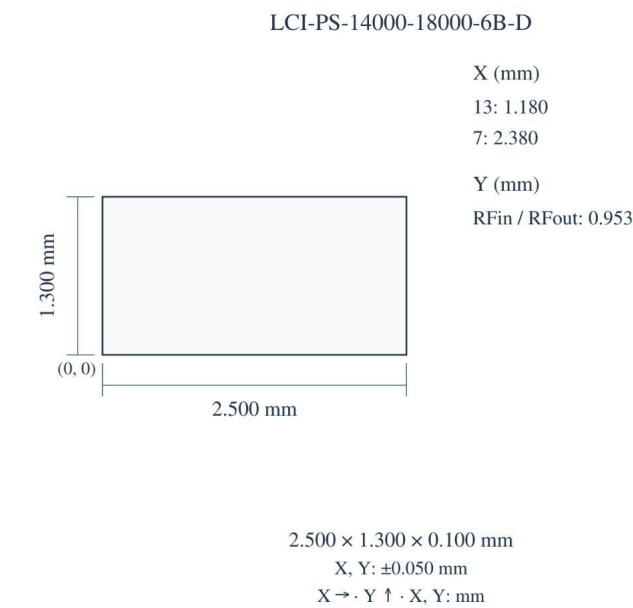
Condições ambientais

Parâmetro	Símbolo	Mínimo	Típico	Máximo	Unidade
Temperatura de armazenamento	-	-65	-	150	°C
Temperatura de operação	-	-55	-	85	°C

Dimensões do die

Parâmetro	Valor	Unidade
Dimensões do die	2.5 × 1.3 × 0.1	mm

Desenho dimensional mecânico



Todas as dimensões estão em mm [in].

Atribuição dos pads de ligação

Terminais	Símbolo	Função	Observações
1, 3, 4, 6	GND	Terra; não requer fio de ligação	-
2	RF_1	Porta RF	1
5	RF_2	Porta RF	2
7	P6	Controle de fase	180°; 0 / +5 V
8	P5	Controle de fase	90°; 0 / +5 V
9	P4	Controle de fase	45°; 0 / +5 V
10	P3	Controle de fase	22.5°; 0 / +5 V
11	P2	Controle de fase	11.25°; 0 / +5 V
12	P1	Controle de fase	5.625°; 0 / +5 V

Atribuição dos pads de ligação

Terminais	Símbolo	Função	Observações
13	VE	Polarização DC	-5 V

Tabela de estados de controle

Estado	P1	P2	P3	P4	P5	P6
Estado de referência	0 V	0 V	0 V	0 V	0 V	0 V
5.625°	5 V	0 V	0 V	0 V	0 V	0 V
11.25°	0 V	5 V	0 V	0 V	0 V	0 V
22.5°	0 V	0 V	5 V	0 V	0 V	0 V
45°	0 V	0 V	0 V	5 V	0 V	0 V
90°	0 V	0 V	0 V	0 V	5 V	0 V
180°	0 V	0 V	0 V	0 V	0 V	5 V

Registro da publicação atual · 1.3 · 2026-10-27. Atualização da descrição ou do conteúdo editorial. Substitui a revisão 1.2.

Integração do die e sequência de polarização

Interface de controle: Controle TTL paralelo.

Escopo da referência mecânica

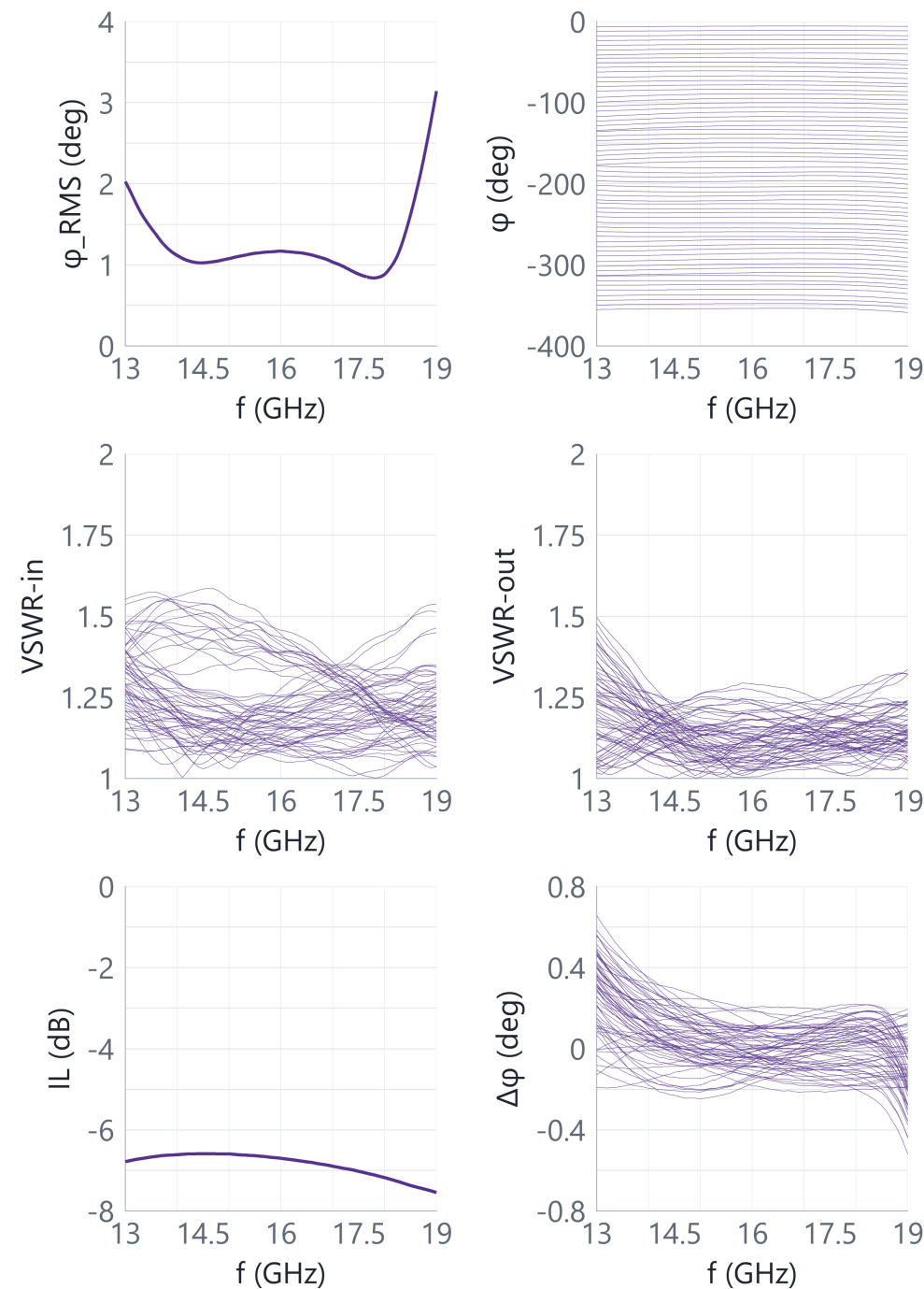
Referência dimensional em mm baseada na documentação de origem. Informações parciais; não constitui um desenho completo de fabricação ou de ligação por fios.

Curvas de desempenho

Gráficos da ficha técnica original. Considere as condições de operação indicadas em cada figura.

Perda de inserção; Casamento de entrada; Casamento de saída; Deslocamento de fase; Erro RMS de fase; Δ PHS.

Gráfico redesenhado a partir da figura original; as leituras são aproximadas. Divergência na identificação original: o título do último gráfico indica variação de amplitude, mas o eixo vertical mostra delta_PHS (deg). O eixo em graus foi preservado.



[Fonte](#)

Aviso do documento

As especificações podem ser revisadas. Antes de concluir o projeto, confirme com a LCRF a revisão vigente e os requisitos específicos do produto. A proposta aprovada e a documentação do pedido definem a configuração fornecida.