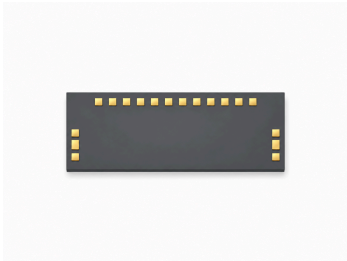


25000–33000 MHz 6비트 GaAs MMIC 디지털 위상 천이기 베어 다이

위상 RMS 오차: 1.6° (대표값); 삽입 손실: 9.5 dB (대표값); 위상 천이 범위: 5.625° (최  
솟값) / 354.375° (최댓값). 다이 치수: 3.1 × 1.1 × 0.1 mm.



RF 특성 · TA = +25 °C

| 항목              | 기호 | 최솟값   | 일반값  | 최댓값     | 값           | 단위  |
|-----------------|----|-------|------|---------|-------------|-----|
| 동작 주파수          | -  | 25000 | -    | 33000   | 25000–33000 | MHz |
| 삽입 손실           | -  | -     | 9.5  | -       | -           | dB  |
| 위상 천이 범위        | -  | 5.625 | -    | 354.375 | -           | °   |
| 위상 RMS 오차       | -  | -     | 1.6  | -       | -           | °   |
| 위상 천이에 따른 진폭 변동 | -  | -     | ±0.5 | -       | -           | dB  |
| 입력 VSWR         | -  | -     | 1.3  | -       | -           | -   |
| 출력 VSWR         | -  | -     | 1.5  | -       | -           | -   |

DC 바이어스 및 전류

| 항목    | 기호 | 최솟값 | 일반값 | 최댓값 | 값      | 단위 |
|-------|----|-----|-----|-----|--------|----|
| 제어 전압 | -  | -   | -   | -   | 0 / -5 | V  |
| 위상 스텝 | -  | -   | -   | -   | 5.625  | °  |

한계값

| 항목        | 기호 | 최솟값 | 일반값 | 최댓값 | 단위  |
|-----------|----|-----|-----|-----|-----|
| 최소 음전원 전압 | -  | -6  | -   | -   | V   |
| 최대 제어 전압  | -  | -   | -   | 0.5 | V   |
| 최대 입력 전력  | -  | -   | -   | 20  | dBm |

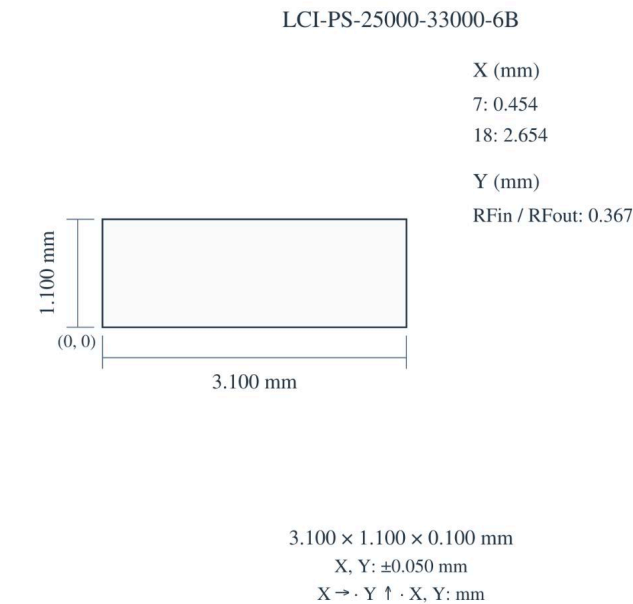
환경 사양

| 항목    | 기호 | 최솟값 | 일반값 | 최댓값 | 단위 |
|-------|----|-----|-----|-----|----|
| 보관 온도 | -  | -65 | -   | 150 | °C |
| 동작 온도 | -  | -55 | -   | 85  | °C |

다이 치수

| 항목    | 값               | 단위 |
|-------|-----------------|----|
| 다이 치수 | 3.1 × 1.1 × 0.1 | mm |

기구 외형도



모든 치수의 단위는 mm [in]입니다.

본딩 패드 배치

| 핀 번호       | 기호     | 기능             | 비고       |
|------------|--------|----------------|----------|
| 1          | RF_in  | RF 입력          | -        |
| 2          | RF_out | RF 출력          | -        |
| 3, 4, 5, 6 | GND    | 접지, 와이어 본딩 불필요 | -        |
| 7          | 1B     | 위상 제어          | 0 / -5 V |
| 8          | 1A     | 위상 제어          | 0 / -5 V |
| 9          | 2B     | 위상 제어          | 0 / -5 V |
| 10         | 2A     | 위상 제어          | 0 / -5 V |
| 11         | 3B     | 위상 제어          | 0 / -5 V |
| 12         | 3A     | 위상 제어          | 0 / -5 V |
| 13         | 4B     | 위상 제어          | 0 / -5 V |
| 14         | 4A     | 위상 제어          | 0 / -5 V |
| 15         | 5B     | 위상 제어          | 0 / -5 V |
| 16         | 5A     | 위상 제어          | 0 / -5 V |

## 본딩 패드 배치

| 핀 번호 | 기호 | 기능    | 비고       |
|------|----|-------|----------|
| 17   | 6B | 위상 제어 | 0 / -5 V |
| 18   | 6A | 위상 제어 | 0 / -5 V |

## 제어 진리표

| 상태       | 1B   | 1A   | 2B   | 2A   | 3B   | 3A   | 4B   | 4A   | 5B   | 5A   | 6B   | 6A   |
|----------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| 기준 상태    | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V |
| 5.625°   | -5 V | 0 V  | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V |
| 11.25°   | 0 V  | -5 V | -5 V | 0 V  | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V |
| 22.5°    | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | -5 V | 0 V  | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V |
| 45°      | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | -5 V | 0 V  | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V |
| 90°      | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | -5 V | 0 V  | 0 V  | -5 V |
| 180°     | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | -5 V | 0 V  |
| 354.375° | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  | -5 V | 0 V  |

현재 발행 기록 · 1.3 · 2026-10-27. 제품 설명 또는 편집 내용을 업데이트했습니다. 대체하는 개정판 1.2.

## 기계 참조 도면의 적용 범위

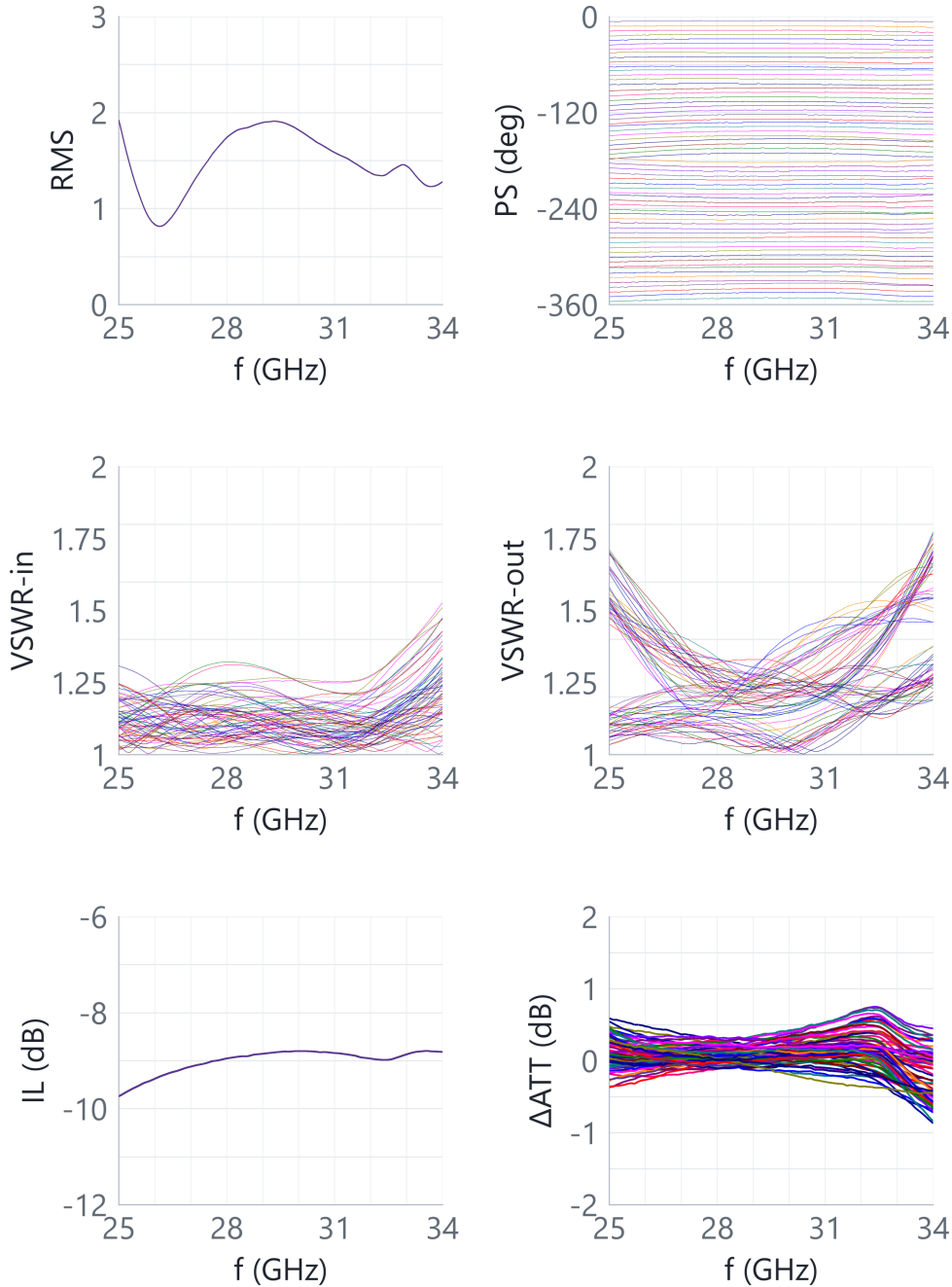
원자료에 근거한 mm 단위 치수 참고도입니다. 확인된 일부 정보만 포함하며, 제작 또는 와이어 본딩용 전체 도면이 아닙니다.

## 성능 특성 곡선

원본 데이터시트의 그래프입니다. 각 그림에 명시된 동작 조건과 함께 확인하십시오.

**삽입 손실; 입력 정합; 출력 정합; 위상 천이; 위상 RMS 오차; 위상 천이에 따른 진폭 변동.**

원본 그림의 곡선에 따라 다시 그린 그래프이며, 판독값은 근삿값입니다. 원본에는 RMS 세로축의 단위가 명시되어 있지 않습니다.



[출처](#)

## 문서 안내

제품 업데이트에 따라 사양이 개정될 수 있습니다. 설계를 확정하기 전에 현재 문서 개정판과 제품별 요구 사항을 LCRF에 확인하십시오. 공급 구성은 승인된 견적서와 주문 문서에 따라 정의됩니다.